



東南科技大學高教深耕計畫業師協同教學成果表

主軸計畫 A：推動創新教學 優化學習成效 A2 業師協同教學

對應本校中程校務發展：關懷社會 放眼國際

課程名稱	自動量測		
上課地點	志平 501	班 級	電機三乙
原授課教師	王彥傑	業師姓名	呂芳川

業師協同授課目的

協助引導同學將自動量測所學之感測與量測技術及驅動程式之撰寫方法，應用於小型人形機器人之操控，並簡介此一類人形機器人所適用之競賽。

課程紀錄

1.課程表

日期	時間	授課主題	授課教師
2022/05/26	13：20-16:10	人形機器人之機械結構系統簡介	呂芳川
2022/06/02	13：20-16:10	人形機器人之軟體撰寫與操控	呂芳川
2022/06/09	13：20-16:10	人形機器人之競賽簡介	呂芳川

2.人數統計： 30 人

具體成效

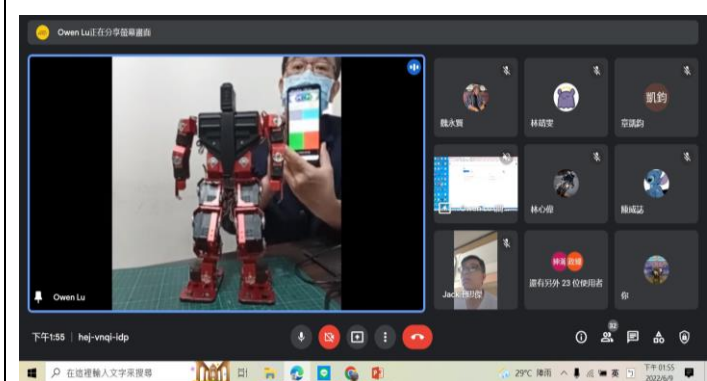
1.本學期業師協同教學授課方式：☒實務經驗分享 ☒實務操作教學、實習課程
☐輔導證照考試(證照名稱：_____, 通過人數：_____人或考試日期_____) ☐校外參觀、體驗學習(地點：_____) ☐指導專題製作、專題競賽(專題或競賽名稱：_____, 獲獎人數：_____人)

2.教學成效：經過此一業師課程之教授，讓學生習得小型人形機器人之機械系統組成，作為模擬機器人關節之伺服馬達之驅動方式，學生並自行撰寫 Arduino 程式以操控機器人。未來將尋求適當之競賽場地，讓學生實地參與競賽。

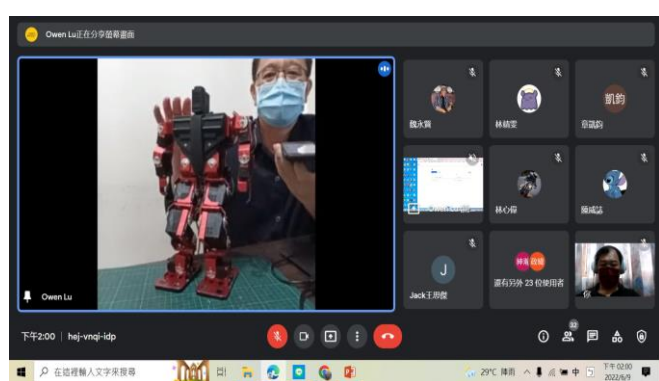
問卷資料回饋(請同學上網填答 <https://forms.gle/DTMr7czZM8QECyqM8>)



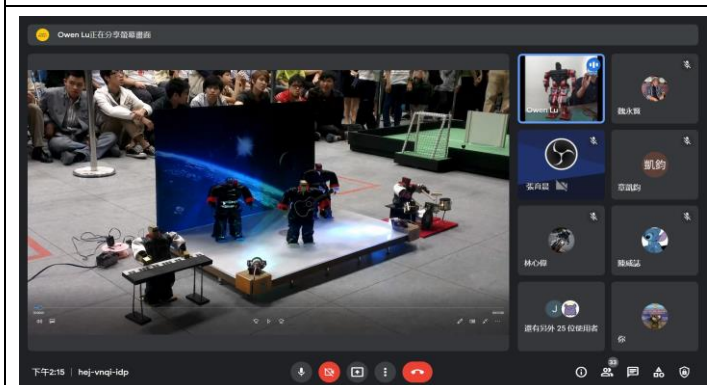
上課照片(至少 8 張，請加簡要說明)



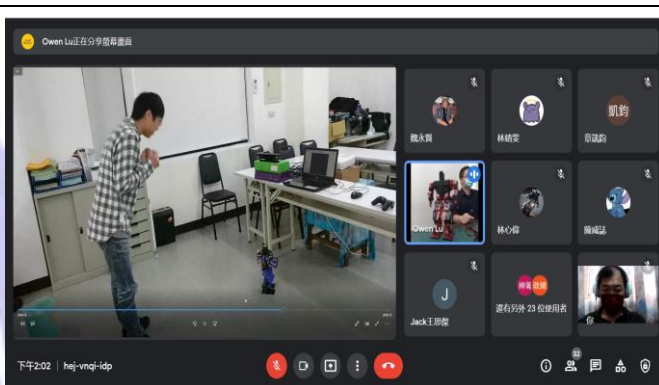
人形機器人之機械結構系統簡介(6/9)



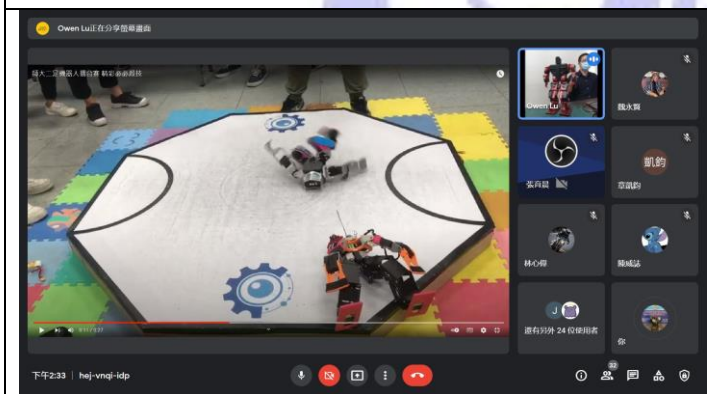
人形機器人之機械結構系統簡介(6/9)



人形機器人之競賽簡介(6/2)



人機互動(6/2)



人形機器人之競賽簡介(5/26)



人形機器人之機械結構系統簡介(5/26)

